

УДК 519.21

А. И. КОВАЛЕНКО, канд. физ.-мат. наук, Симфероп. гос. ун-т.

АНАЛИЗ НАДЕЖНОСТИ ТРЕХЭЛЕМЕНТНОЙ СИСТЕМЫ С ВОССТАНОВЛЕНИЕМ

Представлены новые результаты исследования системы, состоящей из одного управляющего и двух подчиненных элементов, приоритетное обслуживание которой осуществляется одним наладчиком. Получены стационарные вероятности состояний системы, коэффициент готовности и средняя наработка между отказами.

1. Постановка задачи. Рассмотрим систему из трех элементов a_1, a_2 и a_3 , каждый из которых может находиться в двух состояниях: работоспособном (исправном) и неработоспособном (состоянии отказа). Работоспособной система считается в случае, если исправны элемент a_1 (управляющий) и хотя бы один из подчиненных элементов a_2 или a_3 . Один наладчик осуществляет приоритетное обслуживание: ремонт элемента a_3 откладывается (с сохранением времени, затраченного на ремонт) если отказывает один из оставшихся элементов, ремонт элемента a_2 не прекращается в случае отказа элемента a_3 , но откладывается, если отказывает элемент a_1 . Ремонт элементов системы осуществляется как во время ее работы, так и во время ее остановки, когда система в неработоспособном состоянии, в последнем случае предполагается, что не происходит отказов работоспособных элементов.

Распределения времени отказов экспоненциальные, распределения времени ремонтов произвольные: α_k и $\mu_k(x)$ – интенсивности отказа и ремонта элемента a_k , $k = \overline{1,3}$. Введем обозначения: $f_k(x)$ – плотность распределения вероятностей времени ремонта, r_k – средняя длительность ремонта элемента a_k .

$$f_k(x) = \mu_k(x) \exp\left(-\int_0^x \mu_k(u) du\right), \quad F_k(x) = \exp\left(-\int_0^x \mu_k(u) du\right)$$

$$r_k = \int_0^{\infty} F_k(x) dx, \quad k = \overline{1,3}. \quad (1)$$

Неработоспособное состояние элемента a_k будем обозначать через \bar{a}_k . Пронумеруем возможные состояния системы: (0) – $a_1 a_2 a_3$

(все элементы системы работоспособны), (1) – $a_1\bar{a}_2a_3$, (2) – $a_1a_2\bar{a}_3$, (3) – $\bar{a}_1a_2a_3$, (4) – $\bar{a}_1a_2\bar{a}_3$, (5) – $a_1\bar{a}_2\bar{a}_3$, (6) – $\bar{a}_1\bar{a}_2a_3$. По определению состояния системы (0), (1) и (2) считаются работоспособными, а (3), (4), (5) и (6) – неработоспособными.

Определим случайный процесс, $\xi(t)$ похожий на линейчатый марковский процесс, рассмотренный в [1]. Фазовое пространство процесса $\xi(t)$ состоит из одной точки $0=(0)$, трех полупрямых $1=((1),\omega_2)$, $2=((2),\omega_3)$, $3=((3),\omega_1)$ и трех четвертьплоскостей $4=((4),\omega_1,\omega_3)$, $5=((5),\omega_2,\omega_3)$, $6=((6),\omega_1,\omega_2)$, где через ω_k обозначено время, затраченное на обслуживание k -го элемента.

Введем функции: $p_k(t) = P\{\xi(t) = k\}$, $k = \bar{0,6}$,

$$Q_1(y,t) = P\{\xi(t) = 1, \omega_2 \leq y\}, \quad Q_4(z,x,t) = P\{\xi(t) = 4, \omega_1 \leq z, \omega_3 \leq x\},$$

$$Q_2(x,t) = P\{\xi(t) = 2, \omega_3 \leq x\}, \quad Q_5(y,x,t) = P\{\xi(t) = 5, \omega_2 \leq y, \omega_3 \leq x\},$$

$$Q_3(z,t) = P\{\xi(t) = 3, \omega_1 \leq z\}, \quad Q_6(z,y,t) = P\{\xi(t) = 6, \omega_1 \leq z, \omega_2 \leq y\},$$

где $P\{A\}$ – вероятность события A . Заметим, что введенные функции удовлетворяют соотношениям: $Q_k(0,t) = 0$, $k = \bar{1,3}$, $Q_k(0,v,t) = Q_k(u,0,t) = 0$, $k = 4,6$, $Q_5(0,v,t) = 0$, $Q_5(u,0,t) \neq 0$. Обозначим плотности вероятностей через:

$$q_i(u,t) = \frac{\partial}{\partial u} Q_i(u,t), \quad i = \bar{1,3}, \quad q_i(u,v,t) = \frac{\partial^2}{\partial u \partial v} Q_i(u,v,t), \quad i = \bar{4,6},$$

$q_7(y,t) = \frac{\partial}{\partial y} Q_5(y,0,t)$. Имеют место равенства.

$$p_k(t) = Q_k(\infty,t) = \int_0^{\infty} q_k(u,t) du, \quad k = \bar{1,3}, \quad (2)$$

$$p_k(t) = Q_k(\infty,\infty,t) = \int_0^{\infty} \int_0^{\infty} q_k(u,v,t) dudv, \quad r = 4,6, \quad (3)$$

$$p_5(t) = Q_5(\infty,\infty,t) = \int_0^{\infty} \int_0^{\infty} q_5(u,v,t) dudv + \int_0^{\infty} q_7(u,t) du. \quad (4)$$

Вероятностные рассуждения и предельные переходы дают следующие интегро-дифференциальные уравнения и граничные условия (пример такого рода рассуждений приведен в [5]):

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} p_0(t) + (\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3) p_0(t) = \int_0^{\infty} q_1(y, t) \mu_2(y) dy + \\ + \int_0^{\infty} q_2(x, t) \mu_3(x) dx + \int_0^{\infty} q_3(z, t) \mu_1(z) dz, \end{aligned} \quad (5)$$

$$\frac{\partial}{\partial y} q_1(y, t) + \frac{\partial}{\partial t} q_1(y, t) + (\alpha_1 + \alpha_3 + \mu_2(y)) q_1(y, t) = \int_0^{\infty} q_6(z, y, t) \mu_1(z) dz, \quad (6)$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial x} q_2(x, t) + \frac{\partial}{\partial t} q_2(x, t) + (\alpha_1 + \alpha_2 + \mu_3(x)) q_2(x, t) = \\ = \int_0^{\infty} q_4(z, y, t) \mu_1(z) dz + \int_0^{\infty} q_5(y, x, t) \mu_2(y) dy, \end{aligned} \quad (7)$$

$$\frac{\partial}{\partial z} q_3(z, t) + \frac{\partial}{\partial t} q_3(z, t) + \mu_1(z) q_3(z, t) = 0, \quad (8)$$

$$\frac{\partial}{\partial z} q_4(z, x, t) + \frac{\partial}{\partial t} q_4(z, x, t) + \mu_1(z) q_4(z, x, t) = 0, \quad (9)$$

$$\frac{\partial}{\partial y} q_5(y, x, t) + \frac{\partial}{\partial t} q_5(y, x, t) + \mu_2(y) q_5(y, x, t) = 0, \quad (10)$$

$$\frac{\partial}{\partial y} q_7(y, t) + \frac{\partial}{\partial t} q_7(y, t) + \mu_2(y) q_7(y, t) = \alpha_3 q_1(y, t), \quad (11)$$

$$\frac{\partial}{\partial z} q_6(z, y, t) + \frac{\partial}{\partial t} q_6(z, y, t) + \mu_1(z) q_6(z, y, t) = 0; \quad (12)$$

$$q_1(0, t) = \alpha_2 p_0(t), \quad q_2(0, t) = \alpha_3 p_0(t) + \int_0^{\infty} q_7(y, t) \mu_2(y) dy, \quad (13)$$

$$q_3(0, t) = \alpha_1 p_0(t), \quad q_4(0, x, t) = \alpha_1 q_2(x, t), \quad q_5(0, x, t) = \alpha_2 q_2(x, t), \quad (14)$$

$$q_6(0, y, t) = \alpha_1 q_1(y, t), \quad q_7(0, t) = 0. \quad (15)$$

2. Основные результаты. Вычисление стационарных характеристик. Эргодичность рассматриваемого процесса обеспечивает существование следующих стационарных вероятностей:

$$\begin{aligned} p_k = \lim_{t \rightarrow \infty} p_k(t), \quad k = \overline{0, 6}, \quad g_k(u) = \lim_{t \rightarrow \infty} q_k(u, t), \quad k = \overline{1, 3, 7}, \\ g_k(u, v) = \lim_{t \rightarrow \infty} q_k(u, v, t), \quad k = \overline{4, 6}, \end{aligned}$$

при этом верны соотношения: $p_k = \int_0^{\infty} g_k(u) du$, $k = \overline{1,3}$,

$$p_5 = \int_0^{\infty} \int_0^{\infty} g_5(u, v) dudv + \int_0^{\infty} g_7(u) du, \quad p_k = \int_0^{\infty} \int_0^{\infty} g_k(u, v) dudv, \quad k = 4, 6.$$

Перейдем к пределу при $t \rightarrow \infty$ в соотношениях (5-15):

$$0 = -(\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3)p_0 + \int_0^{\infty} g_1(y)\mu_2(y)dy + \int_0^{\infty} g_2(x)\mu_3(x)dx + \int_0^{\infty} g_3(z)\mu_1(z)dz, \quad (16)$$

$$\frac{d}{dy} g_1(y) + (\alpha_1 + \alpha_3 + \mu_2(y))g_1(y) = \int_0^{\infty} g_6(z, y)\mu_2(z)dz,$$

$$\frac{d}{dx} g_2(x) + (\alpha_1 + \alpha_2 + \mu_3(x))g_2(x) = \int_0^{\infty} g_4(z, x)\mu_1(z)dz + \int_0^{\infty} g_5(y, x)\mu_2(y)dy,$$

$$\frac{d}{dz} g_3(z) + \mu_1(z)g_3(z) = 0, \quad \frac{\partial}{\partial z} g_4(z, x) + \mu_1(z)g_4(z, x, t) = 0,$$

$$\frac{\partial}{\partial y} g_5(y, x) + \mu_2(y)g_5(y, x) = 0, \quad \frac{d}{dy} g_7(y) + \mu_2(y)g_7(y) = \alpha_3 g_1(y),$$

$$\frac{\partial}{\partial z} g_6(z, y) + \mu_1(z)g_6(z, y) = 0, \quad g_1(0) = \alpha_2 p_0,$$

$$g_2(0) = \alpha_3 p_0 + \int_0^{\infty} g_7(y)\mu_2(y)dy, \quad g_3(0) = \alpha_1 p_0, \quad g_4(0, x) = \alpha_1 g_2(x),$$

$$g_5(0, x) = \alpha_2 g_2(x), \quad g_6(0, y) = \alpha_1 g_1(y), \quad g_7(0) = 0.$$

Полученная система интегро-дифференциальных уравнений решается достаточно просто (используется только теория обыкновенных линейных дифференциальных уравнений первого порядка). Получаем в следующем порядке стационарные характеристики p_k , $k = \overline{0,6}$:

$$p_3 = p_0 \alpha_1 r_1, \quad p_4 = p_2 \alpha_1 r_1, \quad \int_0^{\infty} \int_0^{\infty} g_5(y, x) dx dy = p_2 \alpha_2 r_2,$$

$$p_6 = p_1 \alpha_1 r_1, \quad p_1 = p_0 \alpha_2 \overline{F_2}(\alpha_3), \quad \int_0^{\infty} g_7(y) dy = p_0 \alpha_2 (r_2 - \overline{F_2}(\alpha_3)),$$

$$p_5 = p_2 \alpha_2 r_2 + p_0 \alpha_2 (r_2 - \overline{F_2}(\alpha_3)), \quad p_2 = p_0 \alpha_3 r_3 (1 + \alpha_2 \overline{F_2}(\alpha_3)),$$

где $\overline{F_2}(\alpha_3) = \int_0^{\infty} F_2(x) \exp(-\alpha_3 x) dx$ – преобразование Лапласа функции $F_2(x)$, вычисленное в точке α_3 . Соотношение (16) можно использовать для проверки полученных результатов. Учитывая соотношение $\sum_{i=0}^6 p_i = 1$, находим p_0 :

$$p_0^{-1} = 1 + \alpha_2 r_2 + (1 + \alpha_2 \overline{F_2}(\alpha_3))(\alpha_1 r_1 + (1 + \alpha_1 r_1 + \alpha_2 r_2) \alpha_3 r_3).$$

Коэффициент готовности K и средняя наработка между отказами T выражается через стационарные вероятности [2]: $K = \sum_{k=0}^2 p_k$, $T = \frac{K}{\Lambda}$,

где $\Lambda = \alpha_1 p_0 + (\alpha_1 + \alpha_3) p_1 + (\alpha_1 + \alpha_2) p_2$ – интенсивность потока отказов рассматриваемой системы.

В заключение заметим, что в работе [3] исследовалась двухэлементная система с холодным резервированием с потерей времени ремонта, откладываемого из-за приоритетного обслуживания. В работе [4] исследовалась иерархическая система с одноступенчатыми подчиненными элементами.

Список использованной литературы

1. Беляев Ю. К. Линейчатые марковские процессы и их приложения к задачам теории надежности. Труды VI Всесоюзного совещания по теории вероятностей и математической статистики. Вильнюс, 1962, 309–323.
2. Вопросы математической теории надежности. Под ред. Гнеденко Б. В. М.; Радио и связь, 1983. – 376 с.
3. Goel L. R. and Gupta Rakesh. A multicomponent two-unit cold standly system with three modes. *Microel. and Reliab.*, 1983, 23, № 5, 799–803.
4. Коваленко А. И., Стрыгина Н. З. Вычисление стационарных характеристик надежности четырехэлементной иерархической системы с восстановлением. *Автоматика и телемеханика. Российская АН М.* 1992 № 1 156–164.
5. Коваленко А. И. Некоторые характеристики надежности симметричной иерархической системы первого ранга с восстановлением. Симферопольский Государственный университет, Симферополь. 1997, – 19 с. Библ. 5 назв. Рукопись деп. в УкрИНТЕЛ № 248–Уі 97.

Поступила в редколлегию 12.05.99