

Ю. Б. ИВАНОВ, канд. физ.-мат. наук, Симфероп. гос. ун-т

УПРУГИЕ КОЛЕБАНИЯ ПОЛУПРОСТРАНСТВА, ВЫЗЫВАЕМЫЕ СВОБОДНЫМИ КОЛЕБАНИЯМИ ТЯЖЕЛОЙ ЖИДКОСТИ НА ЕГО ГРАНИЦЕ

В работе строится приближенная математическая модель, объясняющая наличие упругих длиннопериодных деформаций земной поверхности, связанных со свободными колебаниями замкнутых ограниченных водоемов (морей). В рамках этой модели (без учета вращения Земли) рассчитаны частоты и соответствующие им формы свободных колебаний Черного и Азовского морей, рассматриваемых как изолированные бассейны малой, переменной глубины. В заданной точке земной поверхности (точка установки регистрирующего прибора) вычислены теоретические амплитуды компонент тензора деформаций и другие упругие характеристики среды.

В ряде работ, например в работах [1-2], сообщается об экспериментальном обнаружении литосферных деформаций, имеющих амплитуды порядка $10^{-9} - 10^{-12}$ и периоды в диапазоне от 1 до 10 часов. Особый интерес к исследованию длиннопериодных колебаний вызван тем, что в ряде случаев, как указывается в работах [1-4], такие колебания усиливаются перед сильными землетрясениями. В этих работах на основании соответствия экспериментальных спектров деформаций и теоретического спектра свободных колебаний Черного моря делается вывод, что регистрируемые длиннопериодные деформации земной поверхности возбуждаются сейшевыми колебаниями Черного моря.

В настоящей работе строится приближенная математическая модель, объясняющая наличие упругих длиннопериодных деформаций земной поверхности. В рамках этой модели (без учета вращения Земли) рассчитаны частоты и соответствующие им формы свободных колебаний Черного и Азовского морей, рассматриваемых как изолированные бассейны малой, переменной глубины. В заданной точке земной поверхности (точка установки регистрирующего прибора) вычислены теоретические амплитуды компонент тензора деформаций и другие упругие характеристики среды.

1. Спектральная задача сейшевых колебаний жидкости в ограниченном водоеме

Численное решение задачи о нахождении собственных периодов и соответствующих им форм колебаний поверхности идеальной несжимаемой жидкости во вращающемся бассейне произвольной геометрии, как известно, связано со значительными вычислительными трудностями.

ми. Такая задача решена численно для бассейнов постоянной глубины с простой формой границ. Например, в работах [5-6] представлены решения для квадрата и прямоугольника. Аналитическое решение задачи получено в работах [5, 7] для круглого бассейна постоянной глубины.

Для оценки периодов и соответствующих им форм собственных колебаний Черного и Азовского морей пренебрежем вращением Земли.

Для численного расчета периодов и распределений амплитуд собственных колебаний Черного и Азовского морей методом конечных элементов решаем спектральную задачу в следующей постановке.

Уравнение колебаний возьмем в приближении теории мелкой воды [8] для однородной идеальной несжимаемой жидкости, находящейся в бассейне переменной глубины $H = H(x, y)$ с криволинейной береговой линией Γ . Ищем решения уравнения вида $U(x, y, t) = U(x, y) \cdot \exp(i\omega t)$. Для заданной на плоскости XY ограниченной области Ω с кусочно-гладкой границей Γ ищутся гладкие внутри области функции $U(x, y) \neq 0$, ($U(x, y)$ – амплитуда отклонения поверхности жидкости от положения равновесия) и вещественные числа λ , удовлетворяющие уравнению колебаний

$$\frac{\partial}{\partial x} H \frac{\partial U}{\partial x} + \frac{\partial}{\partial y} H \frac{\partial U}{\partial y} + \lambda^2 U = 0, \quad (1)$$

где $\lambda^2 = \omega^2/g$, ω – частота колебаний, g – ускорение свободного падения.

Ищем решение задачи при следующих ограничениях. Полагаем коэффициент уравнения $H(x, y) \geq 0$; если точка $(x, y) \notin \Gamma$, то $H(x, y) > 0$; если $(x, y) \in \Gamma$ и $H(x, y) = 0$, то $\left| \frac{\partial H}{\partial n} \right| \geq c > 0$, где n – нормаль к границе Γ , а c – константа, задаваемая из физических условий; на границе Γ решения уравнения удовлетворяют условию $|U| < \infty$.

В такой постановке эта спектральная задача имеет счетное множество собственных функций $H_m(x, y)$, описывающих распределение амплитуд в m -ой моде, и собственных значений λ_m^2 , определяющих частоту m -ой моды, которые могут быть упорядочены в бесконечную неограниченную последовательность $0 < \lambda_1^2 \leq \lambda_2^2 \leq \dots$. Периоды собственных колебаний определяются через величины λ_m по формуле $T_m = 2\pi / (\sqrt{g} |\lambda_m|)$.

Такая постановка краевой задачи отличается от традиционной, когда предполагается наличие вертикальной жесткой стенки на границе бассейна и ставится условие непротекания жидкости через эту стенку.

Вычисления проводились на сетке из 328 треугольных элементов. При аппроксимации формы дна и разбиении области на треугольные элементы учитывались условия на коэффициент $H(x, y)$ уравнения, сформулированные выше. Само уравнение (1) аппроксимировалось методом Галеркина на множестве кусочно-линейных функций, что приводит к обобщенной спектральной задаче для уравнения $Au = \lambda Bu$ с симметричными неотрицательно определенными матрицами A и B . Наименьшие собственные значения и соответствующие им собственные векторы вычислялись блочно-степенным методом обратных итераций.

2. Расчет деформаций упругого полупространства, вызываемых сейшевыми колебаниями ограниченных водоемов

В прямоугольной декартовой системе координат (x, y, z) рассматривается упругое однородное изотропное полупространство $(x, y, z; z \geq 0)$. На граничной плоскости $(x, y; z = 0)$ полупространства расположен бассейн конечных размеров, заполненный однородной идеальной несжимаемой жидкостью, моделирующий Черное или Азовское море. Собственные колебания поверхности жидкости в бассейне, задаваемые в виде $U(x, y, t) = U_m(x, y) \cdot \exp(i\omega_m t)$, $m = 1, 2, \dots$, создают дополнительное давление σ на дно бассейна

$$\sigma(x, y, t) = \sigma_m(x, y) \cdot \exp(i\omega_m t), \quad (2)$$

где $\sigma_m(x, y) = \rho \cdot g \cdot U_m(x, y)$, ρ – плотность жидкости в бассейне, ω_m и $U_m(x, y)$ – собственные частоты и соответствующие им распределения амплитуд, получаемые из решения спектральной задачи. Упругие колебания полупространства рассматривались в квазистатической постановке, так как инерционными членами в динамических уравнениях теории упругости на таких низких частотах можно, очевидно, пренебречь. Для рассматриваемого бассейна площади S предполагалось также, что максимальная его глубина H_{\max} мала по сравнению с его горизонтальными размерами, то есть $H_{\max} \ll \sqrt{S}$ (для Черного и Азовского морей – $H_{\max}/\sqrt{S} \approx 10^{-3}$).

В силу известного в теории упругости принципа Сен-Венана, решение рассматриваемой задачи будет близко к решению задачи Буссинеска-Черрути [9] для точек полупространства, удаленных на расстояние

ние более H_{\max} от области приложения нагрузки. Учет формы дна ба ссейна в соответствующей задаче Буссинеска-Черрути проводился путем задания в области Ω на горизонтальной граничной плоскости полупространства поля напряжений, определяемого равенством (2) и градиентами дна, которое будет содержать как нормальные так и тангенциальные составляющие нагружения.

Точное решение задачи Буссинеска-Черрути для векторного поля перемещений $\vec{U}(x, y, z)$ при распределенном нагружении граничной плоскости $\vec{F}(x, y)$, согласно работе [9], представимо в виде интеграла

$$4\pi\mu\vec{U}(x, y, z) = -\iint_{\Omega} \left\{ \frac{\vec{F}'_n}{R'} + \frac{\vec{R}'(\vec{F}'_n \cdot \vec{R}'_n)}{R'^3} + (1-2\nu)(\vec{F}'_n \cdot \vec{\nabla}) \left(\frac{\vec{i}(x-x')}{R'+z} + \frac{\vec{j}(y-y')}{R'+z} + \vec{k} \ln(R'+z) \right) \right\} dx' dy' \quad (3)$$

где $\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$ – единичные векторы вдоль осей x, y, z соответственно; $\vec{F}'_n = \vec{F}'_n(x', y', 0)$ – вектор, проекции которого на оси x, y, z равны соответствующим напряжениям $\sigma_{xz}(x', y')$, $\sigma_{yz}(x', y')$, $\sigma_{zz}(x', y')$ на области нагружения Ω ; $R' = |\vec{R}'| = [(x-x')^2 + (y-y')^2 + z^2]^{1/2}$; μ – модуль сдвига, ν – коэффициент Пуассона.

По известному полю перемещений $\vec{U} = \vec{U}(x, y, z)$ тензор деформаций ε , согласно работе [9], определяется формулой

$$\varepsilon = \frac{1}{2} \left(\frac{d\vec{U}}{d\vec{R}} + \vec{\nabla}\vec{U} \right), \quad (4)$$

где \vec{R} – радиус-вектор точки наблюдения.

Для точки наблюдения $(x, y, z) \notin \Omega$, перемещение $\vec{U}(x, y, z)$ имеет производные любого порядка, поэтому возможно дифференцирование под знаком интеграла по свободным переменным x, y, z . Подставляя \vec{U} из уравнения (3) в равенство (4), тензор деформации представим в виде

$$4\pi\mu\varepsilon = -\frac{1}{2} \iint_{\Omega} \left(\frac{d}{d\vec{R}} + \vec{\nabla} \right) \mathbf{K}(R') \vec{F}'_n dx' dy', \quad (5)$$

где $\mathbf{K}(R') = (K_{ij}(x-x', y-y', z), i, j=1, 2, 3)$ – матрица, элементы которой суть гладкие функции при $(x \neq x', y \neq y', z \neq 0)$, задаваемые формулой (3). Для численного определения компонент тензора деформаций ε был разработан специальный вариант известного метода

граничных элементов, использующий представление решения краевой задачи в виде потенциала простого слоя (5).

3. Приближенный расчет компонент тензора деформаций

Пусть область нагружения Ω представляется в виде $\Omega = \bigcup_{\alpha=1}^M \Delta_{\alpha}$ то есть как объединение конечного числа треугольных областей Δ_{α} . Для каждой треугольной области вычислим интеграл I_{α} по следующей квадратурной формуле. Разобьем треугольник Δ_{α} прямыми, параллельными его сторонам, на n^2 равных, подобных исходному, треугольников $\Delta_{i\alpha}$. Интеграл по Δ_{α} найдем приближенно

$I_{\alpha} \approx I_{\alpha}^{(n)} = \sum_{i=1}^{n^2} \vec{I}_{i\alpha}$, где элементарные интегралы $\vec{I}_{i\alpha}$ вычисляются по од-
ноточечной квадратурной формуле Гаусса для треугольной области

$$\vec{I}_{i\alpha} = c \cdot S_{i\alpha} \cdot \vec{F}'_{i\alpha} \cdot \mathbf{K}(x, y, z),$$

здесь $S_{i\alpha}$ – площадь элементарного треугольника, c – константа. Физически $\vec{I}_{i\alpha}$ – это смещение в точке наблюдения (x, y, z) , вызванное сосредоточенной силой $\vec{P}_{i\alpha} = c \cdot S_{i\alpha} \cdot \vec{F}'_{i\alpha}$, приложенной в центре тяжести элементарного треугольника, которая равна внешней силе, действующей на весь элементарный треугольник. Для точек наблюдения $(x, y, z) \notin \bar{\Delta}_{\alpha}$ подынтегральные функции являются гладкими (имеют необходимое число производных), что гарантирует, при гладкой внутри области нагружения функции \vec{F}' , сходимость составной квадратурной формулы $I_{\alpha}^{(n)} \rightarrow I_{\alpha}$ при $n \rightarrow \infty$.

Так как интегралы можно дифференцировать по свободным переменным x, y, z , то очевидным образом получаем квадратурные формулы для компонент тензора деформаций

$J_{\alpha} \approx J_{\alpha}^{(n)} = \sum_{i=1}^{n^2} \vec{J}_{i\alpha}$, где элементарные интегралы $\vec{J}_{i\alpha}$ вычисляются также по одноточечной квадратурной формуле Гаусса для треугольной области

$$\vec{J}_{i\alpha} = c \cdot S_{i\alpha} \cdot \vec{F}'_{i\alpha} \cdot \left(\frac{d}{dR} + \vec{\nabla} \right) \mathbf{K}(x, y, z).$$

Погрешность вычисления интеграла для треугольной области Δ_{α} контролировалась по величине $\varepsilon_n = |J_{\alpha}^{(n+1)} - J_{\alpha}^{(n)}|$, число n увеличивалось до тех пор, пока значения $J_{\alpha}^{(n)}$ не стабилизируются в пределах заданной точности.

Численное решение задачи Буссинеска-Черрути, как для перемещений так и для деформаций, состоит теперь в суммировании вклада со стороны каждой треугольной области Δ_α в решение. Обозначим какую либо компоненту решения задачи для треугольной области Δ_α через U_α . Тогда решение задачи для всей области Ω определится как

$$U = \sum_{\alpha=1}^M U_\alpha.$$

Решение U_α вычисляется с погрешностью не превышающей

погрешность ε_α такой, чтобы величина $\varepsilon = \sum_{\alpha}^M \varepsilon_\alpha$ не превосходила заданную

погрешность ε_Ω . Очевидно, что для этого достаточно потребовать выполнения условия $\varepsilon_\alpha \leq \varepsilon_\Omega / M$.

4. Результаты численного расчета деформаций, вызываемых сейшми Черного и Азовского морей

Теоретический расчет деформаций, вызываемых свободными колебаниями Черного и Азовского морей, проводился для точки на граничной плоскости упругого полупространства, соответствующей месту установки физического, регистрирующего деформации, прибора. Расчеты проводились в географической системе координат, ось OX декартовой системы координат выбиралась в направлении запад-восток, а ось OY – в направлении юг-север.

Таблица 1.1

Амплитуды деформаций в точке наблюдения, вызываемые сейшми Черного моря

$t_{i \in i}$	ε_{xx}	ε_{yy}	ε_{xy}	$\varepsilon_{\beta\beta} - \varepsilon_{\alpha\alpha}$
627	$-5,270 \cdot 10^{-12}$	$2,657 \cdot 10^{-12}$	$6,133 \cdot 10^{-11}$	$9,723 \cdot 10^{-11}$
449	$-2,616 \cdot 10^{-11}$	$2,645 \cdot 10^{-11}$	$-5,266 \cdot 10^{-11}$	$-1,167 \cdot 10^{-10}$
361	$4,004 \cdot 10^{-11}$	$-3,938 \cdot 10^{-11}$	$5,322 \cdot 10^{-13}$	$-4,532 \cdot 10^{-11}$
293	$-1,565 \cdot 10^{-12}$	$-1,245 \cdot 10^{-12}$	$6,551 \cdot 10^{-11}$	$1,084 \cdot 10^{-10}$
285	$3,385 \cdot 10^{-12}$	$-4,133 \cdot 10^{-12}$	$-3,529 \cdot 10^{-11}$	$5,430 \cdot 10^{-11}$
242	$-2,026 \cdot 10^{-11}$	$1,810 \cdot 10^{-11}$	$-5,638 \cdot 10^{-12}$	$3,081 \cdot 10^{-11}$

Таблица 1.2

Амплитуды вдоль главных направлений тензора деформаций,

вызываемые сейшми Черного моря

$t_{\text{дв}} \text{ с}$	ϵ_1	ϵ_2	$\chi_{\text{рад}}$
627	$6,015 \cdot 10^{-11}$	$-6,277 \cdot 10^{-11}$	$8,177 \cdot 10^{-1}$
449	$5,900 \cdot 10^{-11}$	$-5,872 \cdot 10^{-11}$	2,125
361	$4,005 \cdot 10^{-11}$	$-3,939 \cdot 10^{-11}$	$6,700 \cdot 10^{-3}$
293	$6,411 \cdot 10^{-11}$	$-6,692 \cdot 10^{-11}$	$7,866 \cdot 10^{-1}$
285	$3,512 \cdot 10^{-11}$	$-3,587 \cdot 10^{-11}$	$-7,323 \cdot 10^{-1}$
242	$1,891 \cdot 10^{-11}$	$-2,107 \cdot 10^{-11}$	1,714

Таблица 2.1

Амплитуды деформаций в точке наблюдения,
вызываемые сейшми Азовского моря

$t_{\text{дв}} \text{ с}$	ϵ_{xx}	ϵ_{yy}	ϵ_{xy}	$\epsilon_{\beta\beta} - \epsilon_{\alpha\alpha}$
851	$1,140 \cdot 10^{-13}$	$-7,001 \cdot 10^{-13}$	$6,232 \cdot 10^{-12}$	$1,079 \cdot 10^{-11}$
679	$-1,672 \cdot 10^{-12}$	$1,121 \cdot 10^{-12}$	$4,970 \cdot 10^{-12}$	$6,676 \cdot 10^{-12}$
485	$-3,590 \cdot 10^{-12}$	$3,666 \cdot 10^{-12}$	$1,470 \cdot 10^{-12}$	$-1,622 \cdot 10^{-12}$
477	$1,298 \cdot 10^{-12}$	$-1,799 \cdot 10^{-12}$	$1,937 \cdot 10^{-12}$	$4,944 \cdot 10^{-12}$
431	$2,452 \cdot 10^{-12}$	$-2,900 \cdot 10^{-12}$	$7,500 \cdot 10^{-13}$	$-4,238 \cdot 10^{-12}$
368	$-1,798 \cdot 10^{-12}$	$2,132 \cdot 10^{-12}$	$-8,250 \cdot 10^{-13}$	$3,567 \cdot 10^{-12}$

Таблица 2.2

Амплитуды вдоль главных направлений тензора деформаций,
вызываемые сейшми Азовского моря

$t_{\text{дв}} \text{ с}$	ϵ_1	ϵ_2	$\chi_{\text{рад}}$
851	$5,952 \cdot 10^{-12}$	$-6,539 \cdot 10^{-12}$	$7,528 \cdot 10^{-1}$
679	$4,887 \cdot 10^{-12}$	$-5,438 \cdot 10^{-12}$	$9,223 \cdot 10^{-1}$
485	$3,952 \cdot 10^{-12}$	$-3,876 \cdot 10^{-12}$	1,378
477	$2,229 \cdot 10^{-12}$	$-2,731 \cdot 10^{-12}$	$4,482 \cdot 10^{-1}$
431	$2,555 \cdot 10^{-12}$	$-3,004 \cdot 10^{-12}$	$1,366 \cdot 10^{-1}$
368	$2,298 \cdot 10^{-12}$	$-1,964 \cdot 10^{-12}$	1,770

В таблицах 1 и 2 представлены результаты численного расчета амплитуд компонент тензора деформаций ϵ_{xx} , ϵ_{yy} , ϵ_{xy} , вызванных сейшми Черного и Азовского морей. В расчетах предполагалось, что полупространство заполнено известняком и выбирались соответствующие значения упругих постоянных: $\mu = 2,5 \times 10^{10}$ Па, коэффициент Пуассона $\nu = 0,29$. Расчеты выполнены только для длиннопериодных

мод Черного и Азовского моря (период T указан в таблицах в минутах). Среднеквадратичная величина амплитуды каждой моды полагалась равной 10^{-2} метра, то есть нормировалась условием

$$\left[\frac{1}{S} \iint_{\Omega} U_m^2(x, y) dx dy \right]^{1/2} = 10^{-2} \text{ м}, \quad (6)$$

где S – площадь соответствующего бассейна.

Деформации $\varepsilon_{\alpha\alpha}$ и $\varepsilon_{\beta\beta}$ вдоль ортогональных направлений, задаваемых азимутальными углами α и β вычислялись по известным формулам теории упругости

$$\begin{aligned} \varepsilon_{\alpha\alpha} &= \varepsilon_{xx} \sin^2 \alpha + \varepsilon_{xy} \sin 2\alpha + \varepsilon_{yy} \cos^2 \alpha \\ \varepsilon_{\beta\beta} &= \varepsilon_{xx} \cos^2 \alpha - \varepsilon_{xy} \sin 2\alpha + \varepsilon_{yy} \sin^2 \alpha. \end{aligned} \quad (7)$$

В таблицах 1 и 2 для каждого из рассчитанных собственных колебаний Черного и Азовского морей представлены также, следующие величины. Разность $(\varepsilon_{\beta\beta} - \varepsilon_{\alpha\alpha})$ – теоретическая величина, которую должен регистрировать прибор по своей конструкции, амплитуды вдоль главных направлений тензора деформаций ε_1 и ε_2 , угол χ между одним из главных направлений тензора деформаций в точке наблюдения и осью OX .

Список использованной литературы

1. Иванов Ю. Б., Насонкин В. А., Нестеров В. В., Чехов В. Н. Исследования литосферных деформаций, предшествующих землетрясениям, средствами большебазовой лазерной интерферометрии // Физика Земли – 1995. – № 7. – с. 51-62.
2. Нестеров В. В., Насонкин В. А., Чехов В. Н. Исследования сверхдлиннопериодных литосферных деформаций, предшествующих землетрясениям // Геофизический журнал. Киев. – 1994. – 16, – № 5. – с. 17-26.
3. Чехов В. Н., Нестеров В. В., Иванов Ю. Б., Насонкин В. А. Сверхдлиннопериодные литосферные деформации, возбуждаемые сейшевыми колебаниями // Докл. АН России. Геофизика. – 1994. – 336, – № 3. – с. 391-393.
4. Иванов Ю. Б., Насонкин В. А., Нестеров В. В., Чехов В. Н. Литосферные деформации, возбуждаемые сейшами Черного моря // Геофизический журнал. Киев. – 1994. – 16, – № 6. – с. 53-60.
5. Блон П. Ле., Майсек Л. Волны в океане. М.: Мир, 1981. – 480 с.
6. Rao D. V. Free gravitational oscillations in rotating rectangular basins // J. Fluid Mech. – 1966. – 23. – p. 523-555.
7. Ламб Г. Гидродинамика. – М. – Л.: ОГИЗ, 1947. – 928 с.
8. Ландау Л. Д., Лившиц Е. М. Гидродинамика. – М.: Наука, 1988. – 730 с.
9. Лурье А. И. Теория упругости. М.: Наука, 1970. – 940 с.

Поступила в редколлегию 21.12.97

